

УДК 631.354.2.028

DOI: <https://doi.org/10.32515/2414-3820.2021.51.46-53>**В.А. Головльов**, інж., **О.М. Леженкін**, проф., д-р техн. наук*Таврійський державний агротехнологічний університет ім. Дмитра Моторного, Мелітополь, Україна**e-mail: viktor.holovlov@tsatu.edu.ua, lan2810@ukr.net*

Експериментальні дослідження робочого процесу пневмотранспортера обчисаного вороху

У статі наводяться переваги збирання зернових культур методом обчисування на корені з подальшою доробкою обчисаного вороху на стаціонарному пункті в порівнянні з комбайновим збиранням. Збирання цією технологією виконується причіпною збиральною машиною, яка складається з обчисуючого пристрою, ходової частини, транспортуючої системи. Параметри пневмотранспортеру збиральної машини є недостатньо обґрунтовані, тому подальшому наводяться результати експериментальних досліджень технологічного процесу пневмотранспортеру для транспортування обчисаного вороху зернових у причіп – візок, а саме дальність польоту обчисаного вороху в залежності від частоти обертання валу відцентрового вентилятору, питомої подачі вихідного матеріалу та кута нахилу рухомої заслінки.

обчисаний ворох, обчисування рослин, фактори, збиральна машина, пневмотранспортер, експеримент, експериментальні дослідження

Постановка проблеми. Як доказано багаторічними дослідженнями професора Шабанова П.А [1] збирання зернових культур методом обчисування рослин на корені має багато переваг перед традиційним комбайновим збиранням шляхом зрізування рослин та обмолотом їх у молотарці комбайну. Найбільш доцільно це використовувати цей метод у стаціонарному варіанті, тобто обчисувати рослини в полі з доробкою обчисаного вороху на стаціонарному пункті [2].

Для реалізації цієї технології необхідно мати причіпну збиральну машину з обчисуючими робочими органами, колісний трактор для її агрегування причіп – візок для збору обчисаного вороху та стаціонарний агрегат для доробки обчисаного вороху.

Якщо розглянути збиральну машину, то вона містить обчисуючий пристрій, шнековий транспортер, шнековий транспортер, та ходову систему [3,4].

Що стосується обчисуючого пристрою то він обґрунтований в достатній мірі в роботі [5].

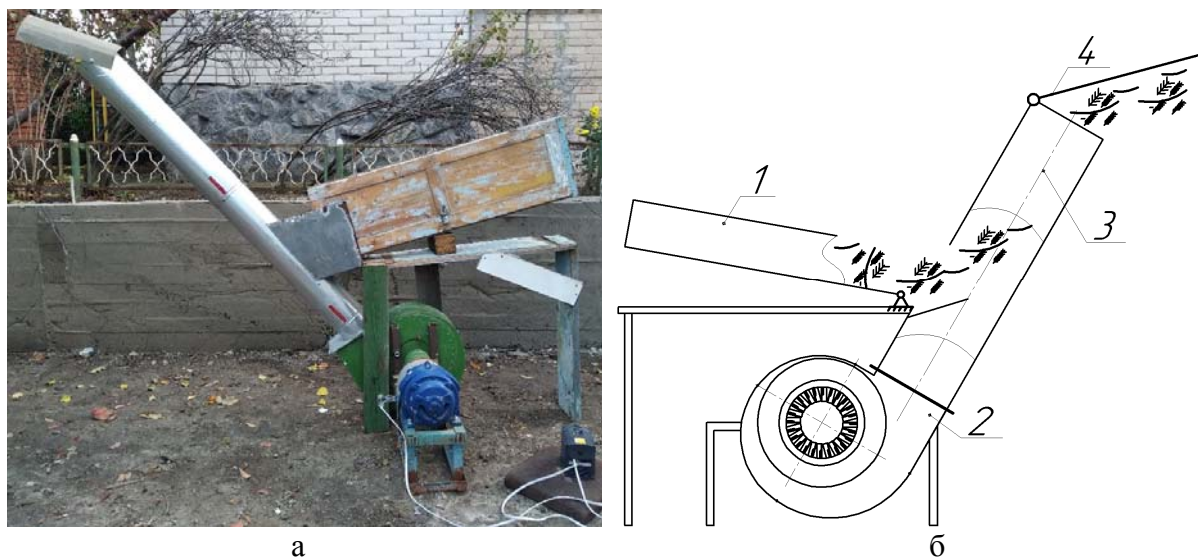
Але ж пневмотранспортер потребує обґрунтування його конструктивних, кінематичних та технологічних параметрів.

Аналіз останніх досліджень і публікацій. Теоретичні основи функціонування пневмотранспортерів викладені в роботі [6]. Практичні рекомендації щодо роботи пневмотранспортерів в галузі сільськогосподарського виробництва наведені в роботах [7,8]. Але ж в цих роботах розглянуто питання транспортування зерна. В збиральній машині пневмотранспортер виконує функцію транспортування обчисаного вороху в причіп. Обчисаний ворох по своїм аеродинамічним властивостям суттєво відрізняється від зерна, тому що є чотирьох компонентною сумішшю (вільне зерно, солома, обірвані колоски, полова), тому виникає задача обґрунтування саме пневмотранспортеру обчисаного вороху.

Постановка завдання. Експериментально дослідити роботу пневмотранспортеру з метою побудування регресійної моделі, яка в подальшому може дозволити визначити раціональні параметри та режими функціонування пневмотранспортеру.

Виклад основного матеріалу. Для проведення досліджень було виготовлено експериментальну лабораторну установку технологічну схему якої наведено на рис. 1 б, загальний вид рис. 1 а. Технологічний процес пневмотранспортеру відбувається наступним чином. Обчісаний ворох за допомогою гравітаційного транспортеру 1 дозовано подається до каналу пневмотранспортеру 3, де повітряний потік, який створюється відцентровим вентилятором 2 підхоплює обчісаний ворох і подає його до виходу. Траєкторія руху та дальність польоту вороху залежить від положення рухомої заслінки 4.

Експериментальні дослідження проводилися з використанням математичної теорії планування експерименту. Після проведення аналізу переваг та недоліків різноманітних планів [9,10,11] був обраний некомпозиційний трьохрівневий план другого порядку Бокса – Бенкіна [12].



1 – гравітаційний транспортер; 2 – відцентровий вентилятор; 3 – пневмотранспортер; 4 – рухома заслінка

Рисунок 1 – Лабораторна установка пневмотранспортеру причіпного збирального модулю:
а – загальний вигляд; б – технологічна схема

Джерело: розроблено авторами

Рівняння регресії для даного плану має вид [9]:

$$y = b_0 + \sum_{l < x < k} b_l x_l + \sum_i b_{il} x_i + \sum_{l < x < k} b_{il} x_l^2, \quad (1)$$

де y – вибіркова оцінка функції відгуку;

b_0, b_l, b_{il}, b_{il} – коефіцієнти регресії, які є оцінками теоретичних коефіцієнтів;

x_i – незалежні змінні (фактори).

Для оцінки ефективності функціонування пневмотранспортеру була використана функція відгуку, яка характеризує дальність польоту вороху. Така функція відгуку була обрана у зв'язку з необхідністю повноцінного завантаження причепа – візка для збирання обчісаного вороху.

Аналіз факторів дозволив обрати найбільш вагомі показники, а саме частоту обертання відцентрового вентилятора, питому подачу вихідного матеріалу, та кут нахилу рухомої заслінки [13].

Таким чином виконувався повнофакторний експеримент на трьох рівнях, для трьох факторів, який оцінювався однією функцією відгуку.

В загальному вигляді математична моделі має вигляд:

$$y = b_0 + b_1x_1 + b_2x_2 + b_3x_3 + b_{12}x_1x_2 + b_{13}x_1x_3 + b_{23}x_2x_3 + b_{11}x_1^2 + b_{22}x_2^2 + b_{33}x_3^2, \quad (2)$$

де y – функція відгуку, характеризуюча дальність польоту обчисаного вороху;

x_1 – частота обертання валу відцентрового вентилятора;

x_2 – питома подача вихідного матеріалу;

x_3 – кут нахилу рухомої заслінки;

$b_0, b_1, b_2, b_3, \dots$ – коефіцієнти регресії.

Використовуючи результати теоретичних досліджень, моделювання та аналізу літературних джерел [14, 15] були визначені границі значень факторів, які приведені в табл. 1.

Таблиця 1 – Рівні варіювання факторами

Рівень і інтервал варіювання факторами	Фактори		
	частота роботи електродвигуна, Гц (частота обертання валу вентилятора, ω рад/с)	подача вихідного матеріалу, q кг/с;	кут нахилу рухомої заслінки, α град.
	x_1	x_2	x_3
Верхній рівень (+)	40 (128)	0,4	20
Основний рівень (0)	35 (107)	0,3	10
Нижній рівень (-)	30 (90)	0,2	0
Інтервал варіювання	5	0,1	10

Джерело: [13]

Для проведення експерименту була складена матриця планування експерименту, у якій нижній рівень позначався (-), верхній (+), основний (0), яка приведена в таблиці 2.

Таблиця 2 – Матриця некомпозиційного трьохрівневого плану другого порядку для трьох факторів

Номер досліду	x_0	x_1	x_2	x_3	x_1x_2	x_1x_3	x_2x_3	x_1^2	x_2^2	x_3^2
1	+	+	+	0	+	0	0	+	+	0
2	+	+	-	0	-	0	0	+	+	0
3	+	-	+	0	-	0	0	+	+	0
4	+	-	-	0	+	0	0	+	+	0

Продовження таблиці 2

5	+	0	0	0	0	0	0	0	0	0
6	+	+	0	+	0	+	0	+	0	+
7	+	+	0	-	0	-	0	+	0	+
8	+	-	0	+	0	-	0	+	0	+
9	+	-	0	-	0	+	0	+	0	+
10	+	0	0	0	0	0	0	0	0	0
11	+	0	+	+	0	0	+	0	+	+
12	+	0	+	-	0	0	-	0	+	+
13	+	0	-	+	0	0	-	0	+	+
14	+	0	-	-	0	0	+	0	+	+
15	+	0	0	0	0	0	0	0	0	0

Джерело: розроблено авторами

Для проведення розрахунку коефіцієнтів регресії були використані наступні формули [13]:

$$\begin{cases} b_0 = \frac{1}{3} \sum_{n=1}^N Y_{0n}; \\ b_i = \frac{1}{8} \sum_{j=1}^{15} x_{0j} y_j; \\ b_{il} = \frac{1}{4} \sum_{j=1}^{15} x_{ij} x_{lj} y_j; \\ b_{il} = \frac{1}{4} \sum_{j=1}^{15} x_{ij} y_j - \frac{1}{16} \sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^{15} x_{ij}^2 y_j - \frac{1}{6} \sum Y_0. \end{cases}$$

Після підстановки в формули (3) числових значень функції відгуку були визначені коефіцієнти рівняння регресії :

$$\begin{aligned} b_0 &= 3,5; & b_{13} &= -0,025; \\ b_1 &= 0,94; & b_{23} &= 0,025; \\ b_2 &= -0,34; & b_{11} &= -0,475; \\ b_3 &= 0,73; & b_{22} &= 0,125; \\ b_{12} &= 0,05; & b_{33} &= 0,05; \end{aligned}$$

Перевірка значущості коефіцієнтів проводилася за критеріями Стюдента, для чого спочатку була визначена дисперсія відтворюваності $S^2 \{y\}$:

$$S^2 \{y\} = \frac{S_E}{n_0 - 1} \quad (4)$$

де S_E – дисперсія, яка характеризує помилку досліду;

n_0 – кількість дослідів у центрі плану

Дисперсія, яка характеризує помилку дослідів визначили за формулою

$$S_E = \sum (Y_{0n} - \bar{Y}_{0n})^2 \quad (5)$$

Для визначення дисперсії помилок при визначенні коефіцієнтів регресії були використані наступні формули [11]:

$$\begin{aligned} S^2 \{b_0\} &= \frac{1}{3} S^2 \{y\}; \\ S^2 \{b_i\} &= \frac{1}{8} S^2 \{y\}; \\ S^2 \{b_{il}\} &= \frac{1}{4} S^2 \{y\}; \\ S^2 \{b_{ii}\} &= \frac{13}{48} S^2 \{y\}. \end{aligned} \quad (6)$$

Довірчі інтервали були визначені за формулою [11]:

$$\begin{aligned} \Delta b_0 &= \pm t_T S^2 \{b_0\}; \\ \Delta b_i &= \pm t_T S^2 \{b_i\}; \\ \Delta b_{il} &= \pm t_T S^2 \{b_{il}\}; \\ \Delta b_{ii} &= \pm t_T S^2 \{b_{ii}\}. \end{aligned} \quad (7)$$

де t_T – критерій Стьюдента.

Критерій Стьюдента визначається за допомогою таблиць. У даному випадку $t_T = 4,3$ [11].

Після розрахунків за формулами (6) та (7) були отримані значення довірчих інтервалів:

$$\begin{aligned} \Delta b_0 &= \pm 0,01419; \\ \Delta b_i &= \pm 0,05375; \\ \Delta b_{il} &= \pm 0,01075; \\ \Delta b_{ii} &= \pm 0,01161. \end{aligned}$$

Отримані в результаті розрахунків довірчі інтервали коефіцієнтів b_0, b_i, b_{il}, b_{ii} , порівнюються з числовими значеннями коефіцієнтів регресії. У випадку якщо числове значення коефіцієнта регресії перевищує довірчий інтервал приймається рішення про значущість коефіцієнтів регресії.

У нашому випадку всі коефіцієнти регресії значущі. Тому можемо записати рівняння регресії:

$$\begin{aligned} y = 3,5 + 0,94x_1 + 0,34x_2 + 0,73x_3 + 0,05x_1x_2 - 0,025x_{13} + 0,025x_{23} - \\ - 0,475^2_{11} + 0,125^2_{22} + 0,05^2_{33}. \end{aligned} \quad (8)$$

Наступним етапом статистичного аналізу була перевірка адекватності отриманої моделі. Адекватність моделі перевірялась за критерієм Фішера. Сутність даної перевірки полягала у тому, що визначалось розрахункове значення F_p , яке порівнювалось з табличним F_T .

Для отриманої моделі розрахункове значення критерія Фішера $F_p = 4,7967$, а табличне $F_T = 19,3$ [11]. Тому можна зробити висновок про адекватність регресійної моделі.

Висновки. У якості факторів були обрані: частота роботи електродвигуна (частота обертання валу вентилятора), подача вихідного матеріалу, кут нахилу рухомої заслінки. Використовуючи результати теоретичних досліджень, комп'ютерного моделювання в середовищі SolidWorks, та аналізу літературних джерел були визначені границі значень факторів. Для проведення експериментальних досліджень була виготовлена експериментальна установка, яка дозволила варіювати значеннями змінних факторів, і тим самим отримувати різноманітні дані дальності польоту обчисаного вороху пшениці в залежності від значень змінних факторів.

Встановлено, що найбільш доцільно використовувати некомпозиційний трьохрівневий план Бокса – Бенкіна для трьох факторів, який дає можливість за даними проведених експериментів отримати математичну модель.

Отримано математичну модель, яка в подальшому дасть можливість встановити раціональні параметри та режими функціонування пневмотранспортеру обчисаного вороху.

Перевірка значущості коефіцієнтів регресії по критерію Стюдента вказала на те, що всі коефіцієнти значущі.

Перевірка адекватності моделі по критерію Фішера показала, що модель адекватна.

Список літератури

1. Шабанов П.А. Механико-технологические основы обмолота зерновых культур на корню: дис.... д-ра. техн. наук / П.А. Шабанов. Мелитополь. 1988. 336 с.
2. Леженкин А.Н. Методология формирования энерго- и ресурсосберегающей технологии уборки зерновых культур в условиях фермерских хозяйств (на примере Украины): автореф. дис... д-ра. техн. наук : 05.20.01. Москва, 2008. 35 с.
3. Леженкин А. Машина с очесывающим устройством. *Сел. механизатор*. 2004. № 12. С. 2.
4. Причіпна збиральна машина: пат. 98161 Україна: МПК А01D41/08 (2006. 01). № u 2014 08537; заявл. 28.07.2014; опубл. 27.04.015. Бюл. № 8.
5. Голубев И.К. Обоснование основных параметров и режимов работы двухбарабанного устройства для очеса риса на корню: дис... канд. техн. наук / И.К. Голубев. Москва, 1989. 201 с.
6. Калинушкин М. П. Вентиляторные установки. М.: Высшая школа, 1962, 294 с.
7. Справочник конструктора сельскохозяйственных машин: в 4-х т. ; ред. М. И. Клецкин. Т. 2. 2-е изд., перераб. и доп. М. : Машиностроение, 1967. 830 с.
8. Проектування сільськогосподарських машин: навч. посіб. ; за ред. І.М. Бендери. Кам'янець-Подільський, 2010. 640 с.
9. Мельников С. В., Алешкин В. Р., Рошин П. М. Планирование эксперимента в исследованиях сельскохозяйственных процессов . Л.: Колос, 1980. 165 с.
10. Барабашук В. И., Креденцер Б. П., Мирошниченко В. И. Планирование эксперимента в технике ; под ред. Б. П Креденцер. К.: Техніка, 1984. 200 с.
11. Спиридонов А.А. Планирование эксперимента при исследовании технологических процессов. М.: Машиностроение, 1981. 60 с.
12. Vox G. E. P., Behnken D. W. Home New. The Level for the Study ob Quantitative Variables . *Technometrics*. 1960. V. 2. №4. P. 127-132.

13. Головльов В.А., Леженкін О.М. Методика проведення експерименту робочого процесу пневмотранспортеру обчисаного вороху . *Праці Таврійського державного агротехнологічного університету*. Мелітополь: ТДАТУ. 2020. Вип.20., Т.3. С. 74-79.
14. Математична модель руху часточки обчисаного вороху зернових у повітряному потоці / О.М. Леженкін, В.А. Головльов, О.Ю. Михайленко, М.О. Рубцов . *Праці Таврійського державного агротехнологічного університету*. Мелітополь: ТДАТУ. 2019. Вип.19., Т.3. С. 14-21. DOI: 10.31388/2078-0877-19-3-14-21
15. Головльов В.А., Леженкін О.М. Методика аналітичного визначення швидкості руху часточки обчисаного вороху . *Праці Таврійського державного агротехнологічного університету*. Мелітополь: ТДАТУ. 2019. Вип.19., Т.3. С. 22-28. DOI: 10.31388/2078-0877-19-3-22-28

References

1. Shabanov, P.A. (1988). Mekhaniko-tehnologicheskie osnovy obmolota zernovykh kultur na kornyu [Mechanical and technological fundamentals of threshing grain crops on the root]. *Doctor's thesis*. Melitopol [in Russian].
2. Lezhenkin, A.N. (2008). Metodologiya formirovaniya energo- i resursoberegayushhej tekhnologii uborki zernovykh kultur v usloviyakh fermerskikh khoz'yajstv (na primere Ukrainy) [Methodology for the formation of energy- and resource-saving technologies for harvesting grain crops in the conditions of farms (on the example of Ukraine)]. *Extended abstract of Doctor's thesis*. Moscow [in Russian].
3. Lezhenkin, A. (2004). Mashina s ochesyvayushhim ustrojstvom [Stripper machine]. *Selskii mekhanizator*, no. 4, pp. 27. [in Russian].
4. Pat. 98161 Ukraine, МРК А01D41/08. Prychypna zbyral'na mashyna [Trailed harvester]. No. u 2014 08537; stated. July 28, 2014; has been published April 27, 2015, Bul. No. 23. [in Ukrainian].
5. Golubev, I.K. (1989). Obosnovanie osnovnykh parametrov i rezhimov raboty dvukhbarabannogo ustrojstva dlya ochesa risa na kornyu [Substantiation of the main parameters and operating modes of a two-drum device for harvesting by stripping the rice]. *PhD thesis*. Moscow [in Russian].
6. Kalinushkin, M. P. (1962). *Ventilyatornye ustanovki [Fan units]*. Moscow: Vysshaya shkola [in Russian].
7. Spravochnik konstruktora sel'skokhoz'yajstvennykh mashyn [Reference for agricultural machinery mechanician]. Ed. M. I. Kletskin. Moscow: Mashinostroenie, Vol. 2 (2nd ed.), 1967. 830 p. [In Russian].
8. Proektuvannya sil'skogospodars'kyh mashyn. Navchal'nyj posibnyk Bendery I.M. [Design of agricultural machinery. Tutorial]. Ed. I.M. Bendery. Kamianets-Podilskyi, 2010. 640 p. [in Ukrainian].
9. Melnikov, S.V., Aleshkin, V.R. & Roshchin, P.M. (1980). *Planirovanie eksperimenta v issledovaniyakh sel'skokhoz'yajstvennykh protsessov [Experiment planning in agricultural process research]*. Leningrad: Kolos [in Russian].
10. Barabashchuk, V. I., Kredentser, B. P. & Mirosnichenko, V. I. (1984). *Planirovanie eksperimenta v tekhnike [Planning an experiment in technics]*. Kyiv: Tehnika [in Russian].
11. Spiridonov, A.A. (1981). *Planirovanie eksperimenta pri issledovanii tekhnologicheskikh protsessov [Planning an experiment in the research of technological processes]*. Moscow: Mashinostroenie [in Russian].
12. Box G. E. P., Behnken D. W. (1960). Home new. The level for the study ob quantitative variables. *Technometrics*, Vol. 2, 4, 127-132.
13. Holovlov, V.A., Lezhenkin, O.M. (2020). Metodika provedennya eksperimentu robochogo procesu pnevmotransporteru obchi'sanogo vorokhu [Method of conducting the experiment of the working process of the pneumatic conveyor of the combed heap]. *Praci Tavrijs'koho derzhavnoho ahrotekhnolohichnoho universytetu – Proceedings of the Tavria State agrotechnological university, Vol.20, 3, 74-79.* [in Ukrainian].
14. Holovlov, V.A., Lezhenkin, O.M., Mikhailenko, O.Y. & Rubtsov, M.O. (2019). Matematichna model' rukhu chastochki obchisanogo vorokhu zernovykh u povitryanomu potoczii [Mathematical model of the movement of the combed grain heap after stripper harvesting module in the air flow]. *Praci Tavrijs'koho derzhavnoho ahrotekhnolohichnoho universytetu – Proceedings of the Tavria State agrotechnological university, Vol.19, 3, 14-21.* DOI: 10.31388/2078-0877-19-3-14-21 [in Ukrainian].
15. Holovlov, V.A., Lezhenkin, O.M., Vershkov, O.O. & Rubtsov, M.O. (2019). Metodyka analitychnogo vyznachennja shvydkosti ruhu chastochky obchisanogo vorokhu [Mathematical model of the movement of the combed grain heap after stripper harvesting module in the air flow]. *Praci Tavrijs'koho derzhavnoho ahrotekhnolohichnoho universytetu – Proceedings of the Tavria State agrotechnological university, Vol.19, 3, 22-28.* DOI: 10.31388/2078-0877-19-3-22-28 [in Ukrainian].

Viktor Holovlov, Design Engineer, **Oleksandr Lezenkin**, Prof., DSc.

Dmytro Motorny Tavria State Agrotechnological University, Melitopol, Ukraine

Experimental Research of the Working Process of the Pneumatic Conveyor of the Combed Heap

The article presents the advantages of harvesting grain ears by the method of combing at the root use stripper harvesting module technology with subsequent processing in comparison with combining. Harvesting with this technology is performed by a trailed harvesting machine with stripper working bodies. The implementation of this technology is constrained by namely the lack of scientific substantiation of the operating modes of the pneumatic conveyor of the combed heap. In this regard, there is a problem of researching the pneumatic conveyor, for its solution a method of experimental research was developed, which will determine the optimal parameters and performance of the pneumatic conveyor combed heap. The results of experimental researches of technological process of the pneumotransporter for transportation of the combed heap of grain in the trailer - the cart, namely range of flight of the combed heap depending on frequency of rotation dampers.

The parameters of the factors and the geometric dimensions of the experimental setup were determined by computer simulation in SolidWorks. During the simulation, a full-fledged computer model was developed in real size, where the parameters were obtained by changing the speed of the impeller and changing the geometry of the loading window and the pneumatic line. Using the results of theoretical research, modeling and analysis of literature sources, the limits of the values of the factors were determined, which are given in the table. To conduct experimental research, an experimental setup was made, which allowed to vary the values of variable factors, and thus obtain a variety of data on the range of the combed pile of wheat depending on the values of variable factors.

It is established that it is most expedient to use a noncomposite three - level Box - Benkin plan for three factors, which makes it possible to obtain a mathematical model according to the conducted experiments. The mathematical model is obtained, which in the future will make it possible to establish rational parameters and modes of operation of the compressed heap pneumatic conveyor. Checking the significance of the coefficients. The significance of the regression coefficients indicated that all the coefficients are significant. Checking the adequacy of the model showed that the model is adequate.

stripper harvesting, combed heap, pneumatic conveyor, technique, experiment, research, factors, experimental research

Одержано (Received) 11.11.2021

Прорецензовано (Reviewed) 17.11.2021

Прийнято до друку (Approved) 29.11.2021